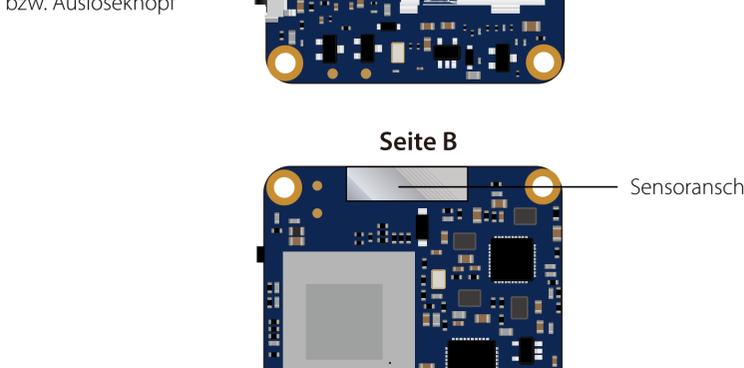


# RunCam Split 4-25

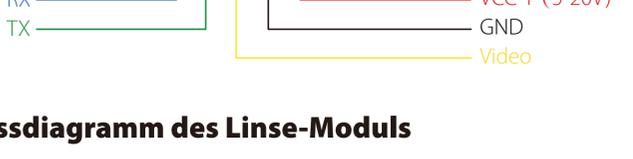
## Benutzerhandbuch

### Anweisungsdiagramm

Seite A



Seite B



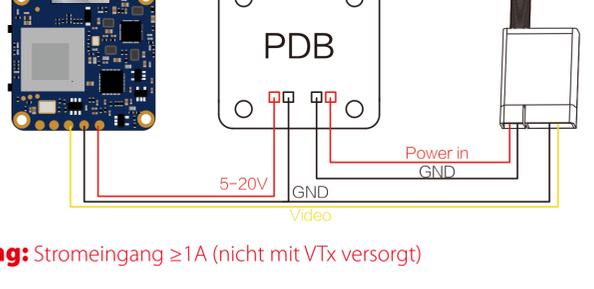
### Anschlussdiagramm des Linse-Moduls



### Grundlegende Kamera-Bedienung

<b>An/Aus schalten</b>	Durch Gedrückthalten des An-/Aus-Schalters bzw. Auslöseknopf
<b>Standby Modus</b>	Statusanzeige--Blau LED leuchtet durchgängig
<b>Video Modus</b>	Kamera-Statusanzeige: Blau LED blinkt Power/Shutter Taste kurz drücken, um die Aufnahme zu starten/beenden.
<b>OSD-Einstellung</b>	In Standby Modus den OSD-Taste gedrückt halten, um zwischen den Video /OSD-Einstellungen zu wechseln
<b>OSD Einstellungsmodus</b>	Kamera-Statusanzeige: Orange LED leuchtet durchgängig • Den An-/Aus-Schalter bzw. Auslöseknopf drücken, um zu durchsuchen. • Kurz Drücken Sie Modusschalter um Einstellungen zu ändern. • Den WLAN/Modus-Knopf gedrückt halten, um das Menü zu verlassen.
<b>Firmware Updaten</b>	Kamera-Statusanzeige: Orange LED blinkt <a href="https://www.runcam.com/download/runcamsplit3series">https://www.runcam.com/download/runcamsplit3series</a>
<b>Zurücksetzen</b>	In Standby zustand, WLAN/Modustaste 3x schnell drücken, innerhalb 2 Sekunden. Dann Blinkt die Statusled 2x und das Kameramodul schaltet sich aus.

### Sender Schaltplan



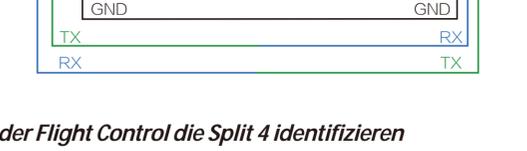
**Warning:** Stromeingang  $\geq 1A$  (nicht mit VTx versorgt)

### Flight Controller-Einstellungen

#### Die Vorbereitungen

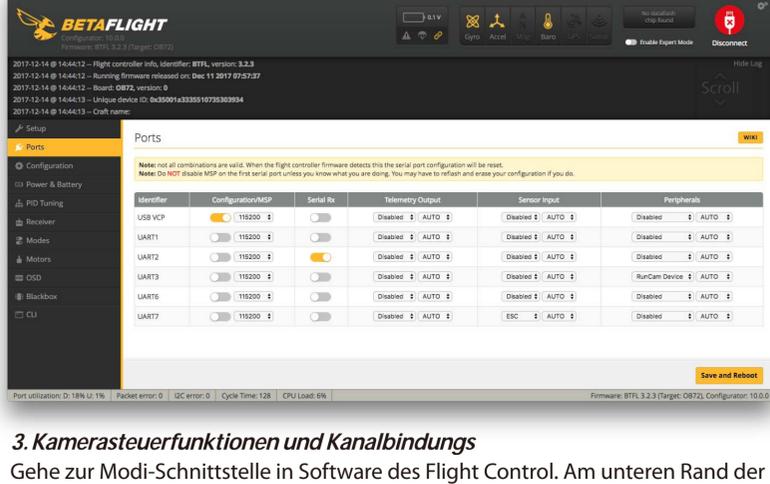
- Firmware: BetaFlight Firmware ( $\geq 3.2.0$ ), CleanFlight Firmware ( $\geq 2.1.0$ ), KISS Firmware ( $\geq 1.3-RC30$ ) oder INAV Firmware ( $\geq 1.7.3$ ).
- Jede verfügbare UART-Schnittstelle auf Flight Controller

1. Bitte schließen Sie die Split 4 an uart-Schnittstelle des Flight Controller an.



2. Lassen der Flight Control die Split 4 identifizieren

Zum Beispiel, dass die Split 4 an uart3-Schnittstelle des Flight Control anschließen: Schließen Sie den Flight Control an Computer an, Öffnen Sie die Software des Flight Control (Entsprechend der Art der Flugsteuerung Firmware, wählen Sie den entsprechenden Parameterdaten Software CleanFlight Configurator oder BetaFlight Configurator), wählen Sie RunCam Device in Peripherals von UART3, danach klicken Sie bitte Save And Reboot.



#### 3. Kamerasteuerfunktionen und Kanalbindungs

Gehe zur Modi-Schnittstelle in Software des Flight Control. Am unteren Rand der Seite, können Sie CAMERA WI-FI, CAMERA POWER, CAMERA CHANGE MODE sehen

- CAMERA POWER: Eine Aufnahme starten/anhalten. Im OSD Einstellung können Sie das nächste Element auswählen.
- CAMERA CHANGE MODE: Zwischen den zwei Modi wechseln: Video/OSD-Einstellungen. Im OSD Einstellung können Sie das Menü verlassen.

Binden Sie die Funktionen auf jedem verfügbaren Kanal. Zum Beispiel:

- Binden Sie die CAMERA POWER und AUX2, im Bereich von 1900 bis 2100.
- Binden Sie die CAMERA CHANGE MODE und AUX3, im Bereich von 1900 bis 2100.



#### 4. Fernbedienungsschalter und Bindungskanal

Wählen Sie Ihr Modell auf der Fernbedienung, gehe zur MIXER Menü um die Taste der Fernbedienung und Spezifischer Bindungskanal zu binden. opentx 2.2.0 zum Beispiel, SA, SB, SD bindet sich jeweils mit CH5, CH6 und CH7.



#### 5. Test

SVersorgen Sie die Split4 und Flight Controller ein

- Bewegen Sie SA nach unten, um eine Aufnahme zu starten/anzuhalten.
- Bewegen Sie SD nach unten, um zwischen den zwei Modi zu wechseln: Video/OSD-Einstellungen.

### Technischer Support

Bitte besuchen Sie: <https://support.runcam.com>

### Parameter

Modell	Split 4
Sensor	SONY 13MP
Betrachtungswinkel	FOV 140 °
Videoauflösung	4K @ 30fps / 2,7K @ 60fps / 2,7K @ 50fps / 1080P @ 60fps
Videodateiformat	MP4
TV-Modus	NTSC (720 * 480) / PAL (720 * 576) Umschaltbar
Kommunikationsschnittstelle	UART
Maximale Kapazität der SD-Karte	128 GB (empfohlenes U3)
Spannungsbereich	DC 5-20V
Objektivmodul Größe	14 * 14mm
Installationslochabstand	25.5*25.5mm
Leiterplattengröße	29*29mm
Arbeitsstrom	MAX 450mA @5V
Gewicht	10.2g